

O estudo utilizando apenas este material **não é suficiente** para o entendimento do conteúdo. Recomendamos a leitura das referências no final deste material e a resolução (por parte do aluno) de todos os exercícios indicados.

Grafos

Caminho hamiltoniano e o problema do caixeiro viajante

Conteúdo

Grafo hamiltoniano

- Propriedades

- Algoritmos

O problema do caixeiro viajante

- Algoritmo baseado na árvore geradora mínima

- Heurística do vizinho mais próximo

- Heurística 2-opt

- Heurística 3-opt

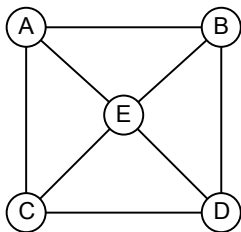
Exercícios

Referências

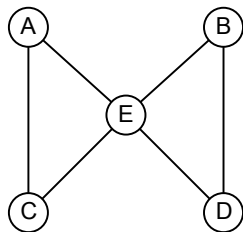
Grafo hamiltoniano

- ▶ Um **caminho hamiltoniano** (ciclo hamiltoniano) é um caminho (ciclo) que usa cada vértice do grafo exatamente uma vez (exceto o primeiro vértice que é visitado duas vezes)
- ▶ Um grafo que contém um ciclo hamiltoniano é chamado de **grafo hamiltoniano**

Exemplos



Este grafo é hamiltoniano:
A, C, E, D, B, A



Este grafo não é hamiltoniano

Propriedades

Teorema de Ore

Uma condição suficiente (mas não necessária) para que um grafo $G = (V, E)$ seja hamiltoniano é que a soma dos graus de cada par de vértices não adjacentes seja no mínimo $|V|$.

Teorema de Dirac

Uma condição suficiente (mas não necessária) para que um grafo $G = (V, E)$ possua um ciclo hamiltoniano, é que o grau de cada vértice em G seja pelo menos igual a $|V|/2$,

Algoritmos

Não são conhecidos algoritmos de tempo polinomial para determinar se um grafo é hamiltoniano ou não.

O problema do caixeiro viajante

- ▶ Dado um grafo conexo com peso nas arestas, o **problema do caixeiro viajante** (do inglês *travelling salesman problem* - TSP) consiste em encontrar um ciclo de peso mínimo que passe por cada vértice pelo menos uma vez
- ▶ Aplicações
 - ▶ Planejamento de entregas
 - ▶ Perfuração de placas de circuito impresso
 - ▶ Sequenciamento de DNA (subproblema)

O problema do caixeiro viajante

- ▶ O TSP é NP-Difícil, o que implica que, a menos que $P = NP$, não existem algoritmos exatos de tempo polinomial para resolver este problema. Desta forma, é comum estudar algoritmos que não são exatos (não garantem encontrar o ótimo) mas executam em tempo polinomial
- ▶ Veremos os seguintes algoritmos
 - ▶ Algoritmo aproximativo baseado na árvore geradora mínima
 - ▶ Algoritmo heurístico construtivo vizinho mais próximo
 - ▶ Algoritmo heurístico melhorativo 2-opt e 3opt

Algoritmo baseado na árvore geradora mínima

- ▶ Algoritmo aproximativo com fator de aproximação 2
- ▶ A função de custo c tem que respeitar a desigualdade de triângulos, isto é, para todo vértice $u, v, w \in V$

$$c(u, w) \leq c(u, v) + c(v, w)$$

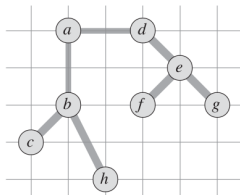
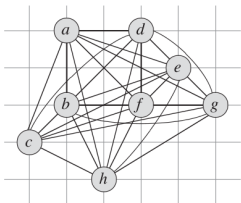
- ▶ Ideia
 - ▶ Construir uma árvore geradora mínima é fazer um percurso pré-ordem
- ▶ Tempo de execução
 - ▶ Com uma implementação do `mst-prim` usando busca linear, o tempo de execução é $\Theta(V^2)$
- ▶ Discutido em sala (veja a seção 35.2.1 do livro do Cormen)

Algoritmo baseado na árvore geradora mínima

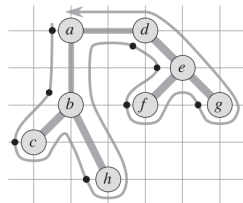
tsp-mst(G)

- 1 selecionar um vértice $r \in G.V$ para ser a “raiz”
- 2 computar a árvore geradora mínima T
usando $\text{mst-prim}(G, r)$
- 3 seja H a lista de vértices ordenado de acordo
com uma visitação em pré-ordem da árvore T
- 4 return o ciclo hamiltoniano H

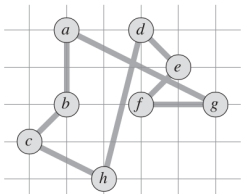
Algoritmo baseado na árvore geradora mínima



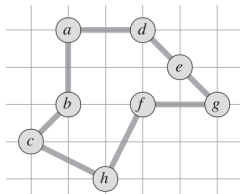
Árvore gerado mínima



Percuso pré-ordem



Caminho encontrado (custo: 19,074)



Menor caminho (custo: 14,715)

Heurística do vizinho mais próximo

- ▶ Ideia
 - ▶ Começar com um vértice qualquer
 - ▶ A cada passo, escolher o vértice mais próximo do último vértice visitado
 - ▶ Voltar para o primeiro vértice

Heurística do vizinho mais próximo

tsp-nn(G)

1 selecionar um vértice inicial $v_0 \in G.V$

2 $C = [v_0]$ // caminho contendo v_0

3 $v = v_0$

4 while C não inclui todos os vértices

5 $u =$ vértice mais próximo de v
 que não está em C

6 $C.add(u)$ // adiciona u ao caminho C

7 $v = u$

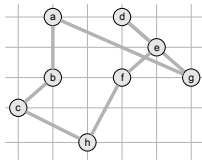
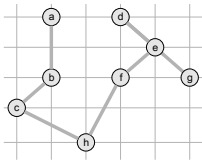
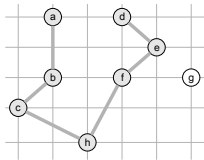
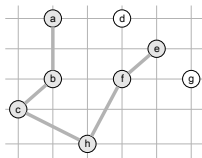
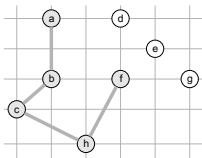
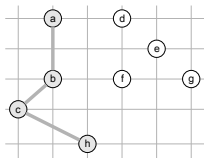
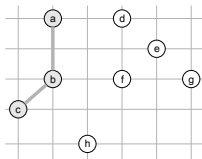
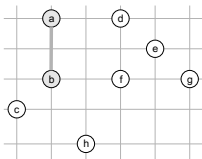
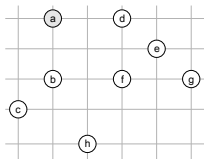
8 $C.add(v_0)$ // fecha o ciclo

9 return C

Heurística do vizinho mais próximo

- ▶ Análise do tempo de execução
 - ▶ Encontrar o vértice mais próximo que não foi visitado (linha 5) usando uma busca linear custa $O(V)$
 - ▶ Como cada vértice (a menos do primeiro) é colocado uma vez no ciclo, o tempo total de execução do algoritmo é $O(V^2)$

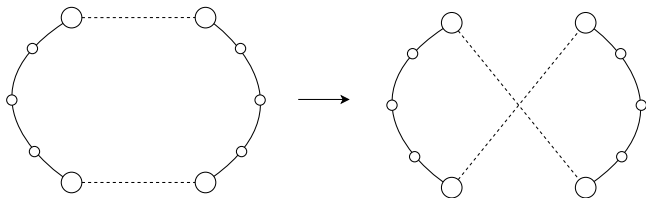
Heurística do vizinho mais próximo



Caminho final: a, b, c, h, f, e, d, g, a
Custo: 16,5

Heurística 2-opt

- ▶ Usada para melhorar uma solução (obtida por algum algoritmo construtivo)
- ▶ Ideia
 - ▶ Elimina 2 arestas não adjacentes e reconecta o caminho usado duas outras arestas, verifica se houve melhora
 - ▶ Repete este processo para todos os pares de arestas e realiza a melhor troca



Heurística 2-opt

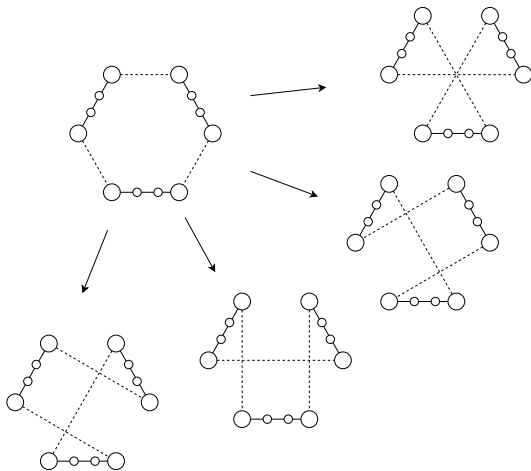
- ▶ Seja w a função de custo e t um percurso
- ▶ Vamos supor que o percurso t é representado por um vetor (índices $1..|V|$) de vértices. A aresta $(t|V|, t_1)$ está implícita nesta representação
- ▶ Seja (t_a, t_b) e (t_c, t_d) duas arestas não adjacentes de t (a, b, c, d são os índices em t)
- ▶ Seja t' o percurso obtido a partir de t trocando a aresta (t_a, t_b) por (t_a, t_c) e (t_c, t_d) por (t_b, t_d)
- ▶ Seja $\delta = w(t_a, t_b) + w(t_c, t_d) - w(t_a, t_c) - w(t_b, t_d)$ a diferença do custo de t e t' (quando maior a diferença, maior a melhoria)
- ▶ Seja δ_{\max} o maior valor entre os δ 's de todas as trocas de arestas

Heurística 2-opt

```
tsp-2opt( $t$ ,  $w$ )
1 loop
2    $\delta_{\max} = 0$ 
3   best = nil
4   for  $a = 1..(n - 2)$ 
5      $b = a + 1$ 
6      $lim = n$  se  $a \neq 1$  senão  $n - 1$ 
7     for  $c = (a + 2)..lim$ 
8        $d = c + 1$  se  $c \neq n$  senão 1
9        $\delta = w(t_a, t_b) + w(t_c, t_d) - w(t_a, t_c) - w(t_b, t_d)$ 
10      if  $\delta > \delta_{\max}$ 
11         $\delta_{\max} = \delta$ 
12        best =  $a, b, c, d$ 
13  if  $\delta_{\max} \neq 0$ 
14     $a, b, c, d = best$ 
15     $t = (t - \{(t_a, t_b), (t_c, t_d)\}) \cup \{(t_a, t_c), (t_b, t_d)\}$ 
16  else return  $t$ 
```

Heurística 3-opt

- ▶ Mesmo princípio do 2-opt, mas seleciona 3 arestas



Exercícios

- ▶ Qual o tempo de execução dos algoritmos 2-opt e 3opt?
- ▶ Execute o algoritmo 2-opt para as soluções obtidas pelos algoritmos tsp-mst e tsp-nn.

Referências

- ▶ Thomas H. Cormen et al. Introduction to Algorithms. 3rd edition. Capítulo 35.2.1.
- ▶ Material do professor Ademir Constantino, disponível na página da disciplina.
- ▶ Caminho hamiltoniano. Wikipédia. https://pt.wikipedia.org/wiki/Caminho_hamiltoniano
- ▶ Problema do caminho hamiltoniano. Wikipédia https://en.wikipedia.org/wiki/Hamiltonian_path_problem
- ▶ Problema do caixeiro viajante. Wikipédia. https://en.wikipedia.org/wiki/Travelling_salesman_problem
- ▶ Algoritmo vizinho mais próximo. Wikipédia. https://en.wikipedia.org/wiki/Nearest_neighbour_algorithm
- ▶ Algoritmo de Christofides. Wikipédia. https://en.wikipedia.org/wiki/Christofides_algorithm